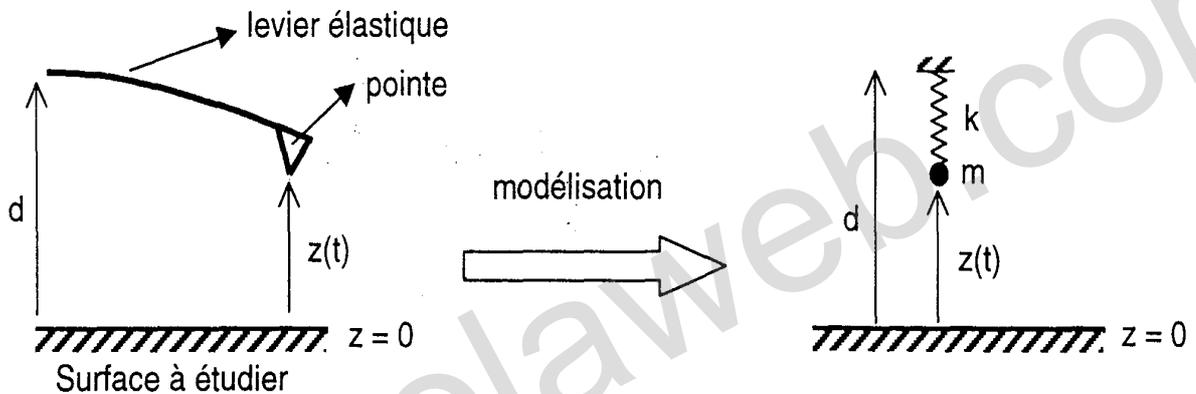


M4.4. Microscope à force atomique.

On étudie une technique dite de "microscopies à champ proche" : le microscope à force atomique qui permet de déterminer les caractéristiques topographiques, électriques ou magnétiques de la surface étudiée en mesurant la force exercée sur une fine pointe fixée à l'extrémité d'un levier élastique et placée à une distance comprise entre une fraction et quelques dizaines de nanomètres de la surface. Ce problème étudie le comportement mécanique de l'ensemble levier-pointe dans le mode dit « contact ».

Dans ce mode "contact", lorsque la pointe est approchée de la surface, elle est soumise à une force atomique qui induit une déflexion du levier que l'on peut mesurer optiquement avec une grande sensibilité. On s'intéresse ici à quelques aspects de ce mode de fonctionnement liés à la stabilité des positions d'équilibre de la pointe.

Dans tout le problème, on modélise le système levier-pointe par une masse ponctuelle m fixée à un ressort sans masse, de longueur à vide nulle et de raideur k . La position instantanée de la pointe est notée $z(t)$, l'origine des ordonnées étant prise sur la surface à étudier. On note d la distance entre la surface et l'extrémité du ressort. On suppose de plus que l'interaction pointe-surface est décrite par une énergie potentielle notée $U(z)$. La force correspondante sera notée $F(z)$. On néglige la force de pesanteur.



1. En supposant d fixée, et en notant z_0 une position d'équilibre de la pointe, écrire la condition d'équilibre de la pointe.
2. Etablir l'équation différentielle du mouvement de la pointe.

En posant $z = z_0 + \varepsilon$ avec $\varepsilon \ll z_0$ et en effectuant un développement limité de la force, montrer que la condition de stabilité de cet équilibre est :

$$k + \left(\frac{d^2 U}{dz^2} \right)_{z=z_0} > 0$$

On suppose dans toute la suite de cette partie que $U(z)$ a pour expression:

$$U(z) = \frac{A}{z^7} - \frac{B}{z} \quad \text{avec } A \approx 10^{-88} \text{ Jm}^7 \text{ et } B \approx 10^{-29} \text{ Jm}.$$

- 3.a Représenter précisément les graphes de $U(z)$ et $F(z)$. Préciser les extremums et faire les applications numériques. Commenter.
 - 3.b Proposer une méthode graphique pour déterminer les positions d'équilibre de la pointe lorsque d est fixée.
4. On suppose que la pointe est à l'équilibre à une distance z_0 de la surface telle qu'elle se trouve dans la partie répulsive de la courbe d'interaction ($F(z_0) > 0$). Cet équilibre est-il stable ? Montrer qu'une variation δd de la distance d entraîne une variation δz de la distance pointe

surface donnée par :
$$\delta z = \delta d \left[1 - \frac{1}{k} \left(\frac{dF}{dz} \right)_{z_0} \right]^{-1}$$

En déduire que dans de telles conditions, une mesure de l'allongement du ressort lorsqu'on déplace la pointe au dessus de la surface donne directement la topographie de celle-ci.