



RLC, ω, R, L, C, R

1. Fonction de transfert.

$$H(j\omega) = \frac{u_{ym}}{u_{sm}} = \frac{j\omega}{R + j\omega L + \frac{1}{j\omega C}} = \frac{1}{1 + \frac{1}{j\omega RC} + \frac{R}{j\omega L}}$$

$$H(j\omega) = \frac{1}{1 - \frac{1}{\omega^2 LC} - j \frac{R}{\omega L}}$$

2. Diagramme asymptotique

$$G_{dB} = 20 \log |H(j\omega)| = 20 \log \frac{1}{\left(\left(1 - \frac{1}{\omega^2 LC}\right)^2 + \left(\frac{R}{\omega L}\right)^2 \right)^{1/2}} = -10 \log \left(\left(1 - \frac{1}{\omega^2 LC}\right)^2 + \frac{R^2}{\omega^2 L^2} \right)$$

$$\varphi = \arg H(j\omega) = -\arg \left(\left(1 - \frac{1}{\omega^2 LC}\right) - j \frac{R}{\omega L} \right)$$

Si $1 - \frac{1}{\omega^2 LC} > 0 \Rightarrow \omega > \frac{1}{\sqrt{LC}}$ $\varphi = -\arctan \left(-\frac{R}{\omega L \left(1 - \frac{1}{\omega^2 LC}\right)} \right)$

Si $1 - \frac{1}{\omega^2 LC} < 0 \Rightarrow \omega < \frac{1}{\sqrt{LC}}$ $\varphi = -\pi - \arctan \left(-\frac{R}{\omega L \left(1 - \frac{1}{\omega^2 LC}\right)} \right)$

Pour $\omega \rightarrow +\infty$ $G_{dB} = 0$

$\omega \rightarrow 0$ $G_{dB} = -10 \log \frac{1}{\omega^2 LC} = +40 \log \omega$

Pour $\omega \rightarrow \infty$ (dans $\omega > \frac{1}{\sqrt{LC}}$) $\varphi = 0$

$\omega \rightarrow 0$ $\varphi = -\pi$ (ce qui correspond à un déphasage de π).

Exerc.

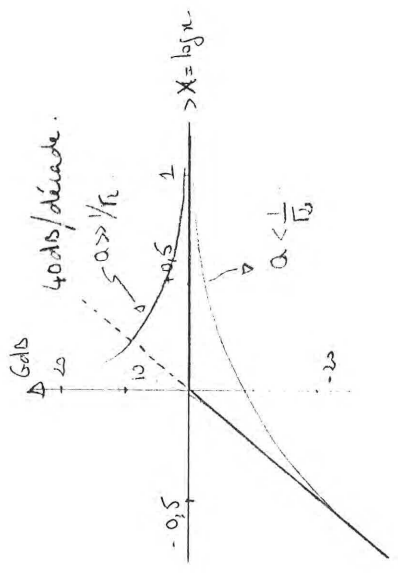
On étudie le pôle de la réponse asymptotique en calculant $\omega = \frac{1}{\sqrt{LC}}$ (point de rencontre des asymptotes) l'écart entre le facteur de la réponse en gain et sa réponse asymptotique.

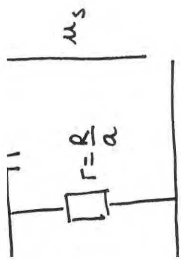
$$0 < \omega < \frac{1}{\sqrt{LC}} \Rightarrow \omega^2 LC < 1$$

$$\frac{dG}{d\omega} = 20 \left(1 - \frac{1}{\omega^2 LC}\right) \left(\frac{2}{\omega^3 LC}\right) - \frac{20}{\omega^3 LC} = \frac{20}{\omega^3 LC} \left(2 - \frac{2}{\omega^2 LC} - 1\right)$$

$$\frac{dG}{d\omega} = 0 \Rightarrow \omega^4 = \frac{2LC}{2LC-1} \Rightarrow \omega > \frac{1}{\sqrt{LC}} \text{ pour } \omega^4 > 0$$

On peut remarquer que $\omega > \frac{1}{\sqrt{LC}}$ (les conditions sont satisfaites).





$$x = \omega Z = \omega C \sqrt{R} r$$

De ces expressions on tire:

$$x^2 = \omega^2 C^2 R r \Rightarrow x^2 r = \omega^2 C^2 R^2$$

$$\Rightarrow r C \omega = x \sqrt{\frac{R}{r}} = \frac{x}{\sqrt{a}}$$

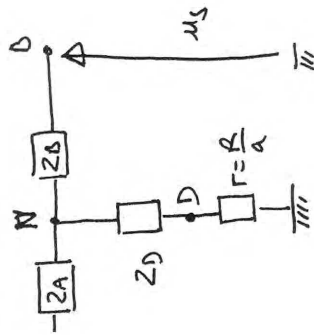
$$x^2 = \omega^2 C^2 R r \Rightarrow x^2 R = \omega^2 C^2 R^2 r$$

$$\Rightarrow R C \omega = x \sqrt{\frac{R}{r}} = x \sqrt{a}$$

ication du théorème de Kennedy.

ème de Kennedy permet d'éliminer que le réseau ci-dessus est

clent à :



$Z_i =$ produit des impédances complexes branchées en Δ
Somme des impédances complexes opposées du triangle.

D'où :

$$Z_A = \frac{R}{\delta C \omega} = Z_B$$

$$Z_D = \frac{-\frac{1}{C \omega^2}}{R + \frac{Z}{j C \omega}}$$

it ces impédances sous la forme :

$$i = \frac{R}{\dots} = \frac{R}{\dots}$$

$$\tilde{H}(j\omega) = \frac{Z_D + r}{Z_A + Z_D + r} = \frac{\frac{C\omega}{\delta + j\sqrt{a}x} + r}{\frac{R}{\delta + j\sqrt{a}x} + \frac{-\delta/C\omega}{\delta + j\sqrt{a}x} + r}$$

$$\tilde{H}(j\omega) = \frac{-\frac{\delta}{C\omega} + \delta r + j\sqrt{a}x}{R - \frac{\delta}{C\omega} + \delta r + j\sqrt{a}x}$$

$$\tilde{H}(j\omega) = \frac{-j + \delta r C \omega + j\sqrt{a}x}{R C \omega - j + \delta r C \omega + j\sqrt{a}x} \quad \text{comme } r = R$$

$$\tilde{H}(j\omega) = \frac{-j + \frac{\delta x}{\sqrt{a}} + jx^2}{x\sqrt{a} - j + \frac{\delta x}{\sqrt{a}} + jx^2} \times \left(\frac{\delta}{j}\right)$$

$$\tilde{H}(j\omega) = \frac{1 + \delta j \frac{x}{\sqrt{a}} - x^2}{1 + jx \left(\sqrt{a} + \frac{\delta}{\sqrt{a}}\right) - x^2}$$

2. Etude de $\tilde{H}(j\omega)$

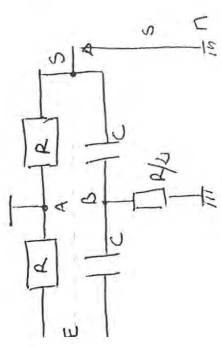
$\omega \rightarrow 0$ $\tilde{H}(j\omega) \rightarrow 1$. les condensateurs ont une impédance et aucun ne circule dans R.

$\omega \rightarrow \infty$ $\tilde{H}(j\omega) \rightarrow 1$ Impédance négligeable de C.

\dots $\tilde{H}(j\omega) = \frac{Z}{\dots}$ et d'autant plus petit

un support qui minimise la résistance de charge (impédance).

On applique le Théorème de Millman.
On a: $V_E = e$, $V_S = s$ car $V_A = 0$
On pose $x = RC\omega$



en A: $V_A \left(\frac{2}{R} + 2jC\omega \right) = \frac{VE}{R} + \frac{VS}{R}$ donc $2V_A(1+jx) = e + s$ ①
 en B: $V_B \left(\frac{2}{R} + 2jC\omega \right) = jC\omega V_E + jC\omega V_S \Rightarrow 2V_B(1+jx) = jx(e+s)$ ②
 en S: $V_S \left(\frac{1}{R} + jC\omega \right) = \frac{V_A}{R} + V_B jC\omega \Rightarrow \frac{V_A}{R} + V_B jx = V_A + jx V_B$ ③

On multiplie ③ par $2(1+jx)$ pour faire apparaître des termes en $2V_A(1+jx)$ et $2V_B(1+jx)$ que l'on remplace grâce à ① et ②. Donc:

$$2 \cdot \frac{V_A}{R} (1+jx)^2 = 2V_A(1+jx) + 2jx V_B(1+jx) V_B$$

$$2 \cdot \frac{e+s}{2} (1+jx)^2 = \frac{e+s}{2} (1-x^2) + \frac{s}{2} (1-x^2)$$

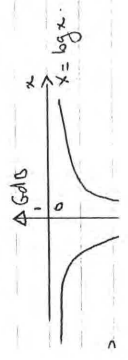
$$s \left(2(1+jx)^2 - (1-x^2) - (1-x^2) \right) = \frac{e}{2} (1-x^2)$$

$$s \left(1-x^2 + 4jx \right) = \frac{e}{2} (1-x^2) \quad \text{d'où}$$

$$H(j\omega) = \frac{s}{e} = \frac{1-x^2}{1-x^2 + 4jx} = \frac{1}{1 + 4j \frac{x}{1-x^2}}$$

$$G_{dB} = 20 \log \frac{1}{\left(1 + 16 \frac{x^2}{(1-x^2)^2} \right)^{1/2}} = -10 \log \left(1 + \frac{16x^2}{(1-x^2)^2} \right)$$

Pour $x \rightarrow 0$ $G_{dB} = 0$ Pour $x \rightarrow \infty$ $G_{dB} = 0$
 $x \rightarrow 1^-$ $G_{dB} \rightarrow \infty$ Pour $x \rightarrow 1^+$ $G_{dB} \rightarrow -\infty$



La courbe est symétrique par rapport à l'axe des gains. Elle est nulle au change x en $-x$, c'est à dire x en $\frac{1}{x}$. La

$$\varphi = \arg H(j\omega) = -\arg \left(1 + 4j \frac{x}{1-x^2} \right)$$

$$\varphi = -\arctan \frac{4x}{1-x^2}$$

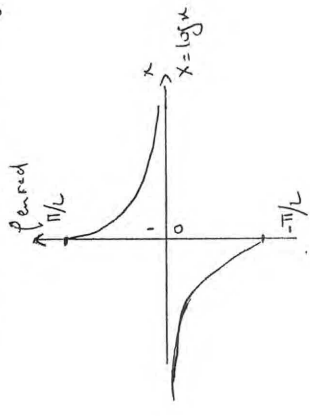
$$\lim_{x \rightarrow 0} \frac{4x}{1-x^2} = 0 \Rightarrow \varphi = 0$$

$$\lim_{x \rightarrow \infty} \frac{4x}{1-x^2} = \lim_{x \rightarrow \infty} -\frac{4}{x} = 0 \Rightarrow \varphi = 0$$

$$\lim_{x \rightarrow 1^+} \frac{4x}{1-x^2} = -\infty \Rightarrow \varphi = +\pi/2$$

$$\lim_{x \rightarrow 1^-} \frac{4x}{1-x^2} = +\infty \Rightarrow \varphi = -\pi/2$$

La courbe de réponse en phase est asymétrique par rapport car $\varphi \left(\frac{1}{x} \right) = -\varphi(x)$ puis que le changement de x en $\frac{1}{x}$ le dénominateur en son conjugué.



Le circuit est un des réseaux pour lesquels le réponse en phase est discontinue.

La présence d'une impédance de charge modifie le résultat. H dépend de la présence d'une charge.

